



日期： 99/07/27

文件編號：

用 途：	台中-鋼索吊車	機型容量：	220v-15.0HP-4P
公 司：		電 話：	
聯 絡 人：		手 機：	
機 型：	LS720-2015 Ver:1.0	容 量：	220v-20.0HP
備註	F92 控制模式設定：為 2：無感測磁束向量控制模式時，必須先設定 0：電氣參數檢測，對馬達電氣做檢測 (Auto tuning)後，方可設定 2：無感測磁束向量控制，及修改 F80，將 F80 原設定值 1.0 改為 0.95。		

變頻控制範例參數群

P2-1

R	參數碼	名稱	設定範圍	出廠值	客戶設定參數欄
×	F3	運轉控制來源	0~1	0	1
0：數位操作器 1：數位輸入端子					
×	F4	頻率指令來源	0~8	1	3
0：數位操作器(主速) 3：Ai2 6：Ai1、Ai2/MIN 1：操作器Ai(V.R) 4：Ai1+Ai2 7：保留 2：Ai1 5：Ai1、Ai2/MAX 8：數位端子遞增遞減					
×	F8	停機模式	0~2	1	2
0：自然停機 1：動態停機 2：動態+直流制動					
×	F9	停機制動時間	0.0~120.0	5.0	0.3~0.5
×	F10	停機制動電流	0.0~100.00	30.0	70.0
×	F11	轉向限制	0~3	1	0
0：可正、反轉 1：只能正轉 2：只能反轉 3：負偏壓可反轉					
×	F12	下限頻率	0.00~60.00	0.00	6.0
×	F13	上限頻率	0.00~300.00	60.0	60.0
○	F14	主速	0.00~300.00	5.00	6.0
○	F15	第1段速	0.00~300.00	10.00	60.0
○	F31	主速、寸動、第8段加速時間	0.1~3000.0	10.0	1.0~1.5
○	F32	主速、寸動、第8段減速時間	0.1~3000.0	10.0	0.3~0.5
○	F33	第1段、第9段加速時間	0.1~3000.0	10.0	1.0~1.5
○	F34	第1段、第9段減速時間	0.1~3000.0	10.0	0.3~0.5
×	F60	Di1，Di2設定	0~2	0	0
0:Di1(正轉/停止)，Di2(反轉/停止) 1:Di1(運轉/停止)，Di2(正轉/反轉) 2:三線式停機:Di3(正轉/反轉),Di2(停止),Di1(運轉),同時F61設定自動失效					

變頻控制範例參數群

P2-2

R	參數碼	名稱	設定範圍	出廠值	客戶設定參數欄
×	F63	Di5設定	0~13	6	6
×	F66	Di8設定	0~13	3	11
0：不動作 4：主速遞增 8：多段速指令3 12：Di啟動Ai1 1：外部異常輸入 5：主速遞減 9：多段速指令4 13：強制為向量控制模式 2：RESET重置 6：多段速指令1 10：寸動運轉 3：自然停機 7：多段速指令2 11：致能第2組速度PI控制器					
×	F68	Relay設定	0~10	1	10
×	F69	DO設定	0~10	10	5
0：不動作 2：運轉中 4：正轉 6：加速中 8：頻率一致(等速中) 10：到達頻率 1：異常輸出 3：零速中 5：反轉 7：減速中 9：過載(預報)					
×	F70	到達頻率	0.00~300.00	60.00	5.5~5.8
×	F73	失速保護設定	0~31	7	0
bit4：AVR穩壓機能 bit3：保護機能F77 bit2：保護機能F76 bit1：保護機能F75 bit0：保護機能F74					
×	F80	最大輸出電壓(U.V.W)	0.50~1.00	1.00	0.92~0.95
×	F85	RST輸入電壓(rms)	150~480	220	220 V
※註：F85依實際輸入電壓值，做不同設定					
×	F87	額定頻率(Hz)	20.00~150.00	60.00	60.0 Hz
×	F88	額定電壓(rms)	150~480	220	220V
×	F89	額定電流(rms)	0.5~600.0	3.4	4.2 A
×	F90	馬力數(HP)	0.20~300.00	1.00	1.0 HP
×	F91	極數(P)	2~16	4	4 P
×	F92	控制模式設定	-1~3	1	2
-1：靜態電氣參數檢測 1：V/F電壓控制 3：無感測電壓向量控制 0：電氣參數檢測 2：無感測磁束向量控制					
×	F93	定子電阻	500~32767	10000	12728
×	F94	轉子電阻	500~32767	8000	9508
×	F95	定子自感	3250~32767	9000	6585
×	F96	互感	3250~32767	8750	6164
×	F97	無載電流(%)	12.50~99.00	40.00	57.84
×	F98	電壓電阻校正	0~32767	0	1693
×	F99	電流電阻校正	0~32767	0	3910
×	F103	低速轉矩補償增益	100.0~180.0	140.0	130.0~160.0
×	F104	轉矩補償截止頻率	0.00~0.60	0.20	0.2~0.4
○	F105	高速度控制 P 增益(ASR)	0.20~200.00	30(註)	20.0~30.0
○	F106	高速度控制 I 增益(ASR)	0.0~100.0	30.0	20.0
○	F107	低速度控制 P 增益(ASR)	0.20~200.00	15(註)	30.0~40.0
○	F108	低速度控制 I 增益(ASR)	0.0~100.0	30.0	25.0~30.0
×	F114	運轉中異常自動復歸次數	0~10	0	10
○	F115	高速度控制 P 增益2(ASR)	0.20~200.00	40.00	15.0~20.0
○	F116	高速度控制 I 增益2(ASR)	0.0~100.0	20.0	20.0
○	F117	低速度控制 P 增益2(ASR)	0.20~200.00	40.00	20.0
○	F118	低速度控制 I 增益2(ASR)	0.0~100.0	20.0	15.0~20.0